

УДК 621.3.019.3

## ОПРЕДЕЛЕНИЕ ПОКАЗАТЕЛЕЙ НАДЕЖНОСТИ ВЫСОКОТОЧНОЙ СИСТЕМЫ ПОЗИЦИОНИРОВАНИЯ

**Козлов Д.В.** (федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО»),

**Научный руководитель – к.т.н., доц. Попов И.Ю.**

(федеральное государственное автономное образовательное учреждение высшего образования «Национальный исследовательский университет ИТМО»)

**Аннотация.** Рост автономности транспортных систем приводит к повышению требований по их функциональной безопасности. Доказательство соответствия предъявляемым требованиям на данный момент является актуальной задачей. В данной работе рассмотрен способ определения текущего риска беспилотного транспортного средства и проведен расчет показателей надежности высокоточной системы позиционирования.

**Введение.** Беспилотный транспорт состоит из множества систем, некоторые из них влияют на безопасность. На данный момент доказательство безопасности этих систем является актуальной задачей. Цель данной работы – на примере системы высокоточного позиционирования провести анализ рисков, рассчитать показатели надежности и сделать вывод о соответствии требованиям функциональной безопасности.

**Основная часть.** Был произведен анализ рисков системы высокоточного позиционирования, произведены расчеты показателей надежности этой системы. На основании рассчитанных показателей и предъявляемых требований сделан вывод о соответствии им рассматриваемой системы.

**Выводы.** Используемый метод оценки риска, расчеты могут быть использованы при доказательстве функциональной безопасности железнодорожного транспорта.

Козлов Д.В. (автор)

Подпись

Попов И.Ю. (научный руководитель)

Подпись